

Панов Александр Игоревич

к.ф.-м.н., доцент, зав. отделом ФИЦ ИУ РАН, зав. лабораторией МФТИ

pan@isa.ru, <http://cogmodel.mipt.ru>

Одновременное обучение и планирования в когнитивной робототехнике

27.01.2021

В докладе будут представлены результаты серии работ по разработке общих систем управления поведением интеллектуальных агентов и робототехнических платформ. Основное внимание будет уделено вопросам построения архитектуры агентов с акцентом на задачи приобретения знаний и их использования в задачах планирования. Предложено развитие рассматриваемой ранее в коллективе под руководством Г.С. Осипова архитектуры STRL. Будет описана формальная объединенная модель одновременного обучения и планирования (SLAP) на основе интеллектуальных динамических систем и обучения с подкреплением. Будет дан краткий обзор последних зарубежных работ по данной тематике и представлены последние результаты по программной и робототехнической реализации предложенных подходов.